

MOTOTAMBURO SERIE DM DM 0113



Pratico, scalabile e studiato nei dettagli: il nuovo mototamburo DM 0113 consente di costruire agevolmente un sistema di trasporto completamente personalizzato ed è dimensionato per la tensione del nastro ammissibile, per soddisfare le crescenti esigenze dell'industria e dei produttori di nastri.

Con una gamma di velocità ampliata, il modello DM 0113 copre tutti gli ambiti di applicazione possibili. L'intelligente collegamento Plug-and-Play agevola notevolmente l'installazione. Ogni motore è garantito, testato e strutturato, in modo che possa essere prodotto e fornito in tutto il mondo nel minor tempo possibile.

La struttura modulare del DM 0113 consente la libera combinazione di singoli gruppi come albero, coperchio terminale, tubo o riduttore in acciaio, avvolgimento del motore asincrono o sincrono, per soddisfare in modo ottimale i requisiti delle applicazioni. Inoltre, sono disponibili diverse opzioni come encoder, freno, dispositivo antiritorno, gommature, ecc. e diversi accessori.

Grazie al concetto di piattaforma il mototamburo DM 0113 è ideale per tutte le applicazioni di logistica interna nel settore alimentare, nonché per l'industria, la distribuzione e gli aeroporti.



Caratteristiche tecniche

	Motore asincrono con rotore a gabbia	Motore sincrono AC a magneti permanenti
Classe di isolamento dell'avvolgimento del motore	Classe F, IEC 34 (VDE 0530)	Classe F, IEC 34 (VDE 0530)
Tensione	230/400 V ± 5 % (IEC 34/38) Su richiesta è disponibile la maggior parte delle tensioni e frequenze comunemente usate a livello internazionale	230 o 400 V
Frequenza	50 Hz	200 Hz
Tenuta dell'albero, interna	NBR	NBR
Motore Grado di protezione	IP69K	IP69K
Protezione termica	Interruttore a bimetallo	Interruttore a bimetallo
Modalità operativa	S1	S1
Temperatura ambientale, motore trifase	da +2 fino a +40 °C Intervalli di temperatura bassi su richiesta	da +2 fino a +40 °C Intervalli di temperatura bassi su richiesta
Temperatura ambientale, motore trifase per applicazioni con nastri motorizzati ad accoppiamento geometrico o senza nastro	da +2 fino a +25 °C	da +2 fino a +40 °C

* Il grado di protezione del collegamento filettato può differire.

Varianti di esecuzione e accessori

Gommature	Gommatura per nastri con azionamento ad attrito Gommatura per nastri modulari in materiale plastico Gommatura per nastri termoplastici ad azionamento con accoppiamento geometrico
Pignoni	Pignoni
Opzioni	Dispositivo di antiritorno Freno d'arresto elettromagnetico e raddrizzatore* Encoder* Bilanciamento Connettore*
Oli	Oli indicati per il settore alimentare (UE, FDA, NSF H1)
Certificato	Certificati di sicurezza cULus
Accessori	Rulli di rinvio; rulli trasportatori; supporti di montaggio; cavi; convertitori

Una combinazione tra encoder e freno di arresto non è possibile. Allo stesso modo, dal punto di vista tecnico, non è consigliabile l'utilizzo di un dispositivo antiritorno con un motore sincrono.

* A seconda dell'opzione, il motore si allunga di 50 – 70 mm.

MOTOTAMBURO

SERIE DM

DM 0113

Tipi di materiale

Per il mototamburo e il collegamento elettrico sono disponibili i seguenti componenti. La combinazione dei componenti dipende dal materiale utilizzato.

Componente	Variante	Alluminio	Acciaio normale	Acciaio inossidabile	Ottone/nichel	Tecnopolimero
Tubo	Bombato		●	●		
	Cilindrico		●	●		
	Cilindrico + linguetta di aggiustamento per pignoni		●	●		
Coperchio terminale	Standard	●		●		
Albero	Standard			●		
	Filetto passante			●		
Riduttore	Riduttore planetario		●			
Collegamento elettrico	Raccordo filettato diritto			●	●	●
	Raccordo filettato igienico diritto			●		
	Raccordo filettato angolare			●		●
	Scatola morsetti	●		●		●
	Collegamento a spina diritto			●		
	Collegamento a spina 90°			●		
	Raccordo filettato igienico 90°			●		
Avvolgimento del motore	Motore asincrono					
	Motore sincrono					
Guarnizione esterna	PTFE					

Versioni motore

Dati meccanici per motori sincroni con riduttore in acciaio

P_N [W]	n_p	gs	i	v [m/s]	n_A [min ⁻¹]	M_A [Nm]	F_N [N]	M_{MAX}/M_A	FW_{MIN} [mm]	SL_{MIN} [mm]
300	8	3	120	0,15	25,0	98,8	1.740	1,6	228	221
300	8	3	100	0,18	30,0	82,3	1.450	2	228	221
300	8	3	80	0,22	37,5	65,8	1.160	2,5	228	221
300	8	2	63	0,28	47,6	54,6	962	3	208	201
300	8	2	45	0,40	66,7	39,0	687	3	208	201

MOTOTAMBURO SERIE DM DM 0113

P_N [W]	n_p	gs	i	v [m/s]	n_A [min ⁻¹]	M_A [Nm]	F_N [N]	M_{MAX}/M_A	FW_{MIN} [mm]	SL_{MIN} [mm]
300	8	2	36	0,49	83,3	31,2	550	3	208	201
300	8	2	30	0,59	100,0	26,0	458	3	208	201
300	8	2	24	0,74	125,0	20,8	366	3	208	201
300	8	2	20	0,89	150,0	17,3	305	3	208	201
300	8	2	16	1,11	187,5	13,9	244	3	208	201
300	8	2	12	1,48	250,0	10,4	183	3	208	201
300	8	1	9	1,98	333,3	8,2	145	3	208	201
300	8	1	6	2,97	500,0	5,5	96	3	208	201
700	8	2	63	0,28	47,6	126,8	2.234	1,3	258	251
700	8	2	45	0,40	66,7	90,6	1.596	1,8	258	251
700	8	2	36	0,49	83,3	72,5	1.277	1,4	258	251
700	8	2	30	0,59	100,0	60,4	1.064	1,7	258	251
700	8	2	24	0,74	125,0	48,3	851	2	258	251
700	8	2	20	0,89	150,0	40,3	709	2,5	258	251
700	8	2	16	1,11	187,5	32,2	567	3	258	251
700	8	2	12	1,48	250,0	24,2	426	3	258	251
700	8	1	9	1,98	333,3	19,1	336	3	258	251
700	8	1	6	2,97	500,0	12,7	224	3	258	251
1100	8	2	36	0,49	83,3	113,7	2.004	1,4	288	281
1100	8	2	30	0,59	100,0	94,8	1.670	1,6	288	281
1100	8	2	24	0,74	125,0	75,8	1.336	2	288	281
1100	8	2	20	0,89	150,0	63,2	1.113	2,5	288	281
1100	8	2	16	1,11	187,5	50,5	891	3	288	281
1100	8	2	12	1,48	250,0	37,9	668	3	288	281
1100	8	1	9	1,98	333,3	29,9	527	3	288	281
1100	8	1	6	2,97	500,0	20,0	352	3	288	281

P_N = Potenza nominale

n_p = Numero di poli

gs = Numero di rapporti del riduttore

i = Rapporto di trasmissione del riduttore

v = Velocità

n_A = Numero di giri nominale del tubo

M_A = Coppia nominale mototamburo

F_N = Forza di trazione nominale mototamburo

M_{MAX}/M_A = Rapporto max. fra coppia di accelerazione e coppia nominale

FW_{MIN} = Larghezza minima del tamburo

SL_{MIN} = Lunghezza minima del tubo

MOTOTAMBURO

SERIE DM

DM 0113

Dati elettrici per motori sincroni

P_N [W]	n_p	U_N [V]	I_N [A]	I_0 [A]	I_{MAX} [A]	f_N [Hz]	η	n_N [giri/min]	J_R [kgcm ²]	M_N [Nm]	M_0 [Nm]	M_{MAX} [Nm]	R_M [Ω]	L_{SD} [mH]	L_{SQ} [mH]	k_e [V/krpm]	T_e [ms]	k_{TN} [Nm/A]	U_{SH} [V]
300	8	230	1,25	1,25	3,76	200	0,85	3000	1,8	0,96	0,96	2,88	11,47	5,5	10,2	50,34	3,57	0,76	10,78
300	8	400	0,72	0,72	2,17	200	0,85	3000	1,8	0,96	0,96	2,88	34,40	16,5	30,7	87,20	3,57	1,32	18,68
700	8	230	2,67	2,67	8,00	200	0,89	3000	5,4	2,23	2,23	6,69	2,63	2,5	4,4	55,48	6,73	0,84	5,27
700	8	400	1,54	1,54	4,62	200	0,89	3000	5,4	2,23	2,23	6,69	7,90	7,4	13,3	96,10	6,73	1,45	9,12
1100	8	230	3,97	3,97	11,90	200	0,92	3000	7,2	3,50	3,50	10,49	1,88	1,9	3,2	56,52	6,78	0,88	5,61
1100	8	400	2,29	2,29	6,87	200	0,92	3000	7,2	3,50	3,50	10,49	5,66	5,8	9,6	97,90	6,78	1,53	9,72

P_N	= Potenza nominale	M_N	= Coppia nominale rotore
n_p	= Numero di poli	M_0	= Coppia di arresto
U_N	= Tensione nominale	M_{MAX}	= Coppia massima
I_N	= Corrente nominale	R_M	= Resistenza fase-fase
I_0	= Corrente di arresto	L_{SD}	= Induttanza asse d
I_{MAX}	= Corrente massima	L_{SQ}	= Induttanza asse q
f_N	= Frequenza nominale	k_e	= EMK (costante voltmetrica di mutua induzione)
η	= Rendimento	T_e	= Costante di tempo elettrica
n_N	= Regime nominale rotore	k_{TN}	= Costante di coppia
J_R	= Momento d'inerzia rotore	U_{SH}	= Tensione di riscaldamento

Dati meccanici per motori sincroni con riduttore in acciaio senza olio

P_N [W]	n_p	g_s	i	v [m/s]	n_A [min ⁻¹]	M_A [Nm]	F_N [N]	M_{MAX}/M_A	FW_{MIN} [mm]	SL_{MIN} [mm]
190	8	3	120	0,15	25,0	62,2	1.096	1,6	228	221
190	8	3	100	0,18	30,0	51,9	914	2	228	221
190	8	3	80	0,22	37,5	41,5	731	2,5	228	221
190	8	2	63	0,28	47,6	34,4	606	3	208	201
190	8	2	45	0,40	66,7	24,6	433	3	208	201
190	8	2	36	0,49	83,3	19,6	346	3	208	201
190	8	2	30	0,59	100,0	16,4	289	3	208	201
190	8	2	24	0,74	125,0	13,1	231	3	208	201
190	8	2	20	0,89	150,0	10,9	192	3	208	201
190	8	2	16	1,11	187,5	8,7	154	3	208	201
190	8	2	12	1,48	250,0	6,5	115	3	208	201
190	8	1	9	1,98	333,3	5,2	91	3	208	201
190	8	1	6	2,97	500,0	3,4	61	3	208	201

MOTOTAMBURO SERIE DM DM 0113

P_N [W]	n_p	gs	i	v [m/s]	n_A [min ⁻¹]	M_A [Nm]	F_N [N]	M_{MAX}/M_A	FW_{MIN} [mm]	SL_{MIN} [mm]
440	8	2	63	0,28	47,6	79,6	1.403	1,3	258	251
440	8	2	45	0,40	66,7	56,9	1.002	1,8	258	251
440	8	2	36	0,49	83,3	45,5	802	2,2	258	251
440	8	2	30	0,59	100,0	37,9	668	2,6	258	251
440	8	2	24	0,74	125,0	30,3	534	3	258	251
440	8	2	20	0,89	150,0	25,3	445	3	258	251
440	8	2	16	1,11	187,5	20,2	356	3	258	251
440	8	2	12	1,48	250,0	15,2	267	3	258	251
440	8	1	9	1,98	333,3	12,0	211	3	258	251
440	8	1	6	2,97	500,0	8,0	141	3	258	251
700	8	2	36	0,49	83,3	72,5	1.277	2,2	288	281
700	8	2	30	0,59	100,0	60,4	1.064	2,6	288	281
700	8	2	24	0,74	125,0	48,3	851	3	288	281
700	8	2	20	0,89	150,0	40,3	709	3	288	281
700	8	2	16	1,11	187,5	32,2	567	3	288	281
700	8	2	12	1,48	250,0	24,2	426	3	288	281
700	8	1	9	1,98	333,3	19,1	336	3	288	281
700	8	1	6	2,97	500,0	12,7	224	3	288	281

P_N = Potenza nominale

n_p = Numero di poli

gs = Numero di rapporti del riduttore

i = Rapporto di trasmissione del riduttore

v = Velocità

n_A = Numero di giri nominale del tubo

M_A = Coppia nominale mototamburo

F_N = Forza di trazione nominale mototamburo

M_{MAX}/M_A = Rapporto max. fra coppia di accelerazione e coppia nominale

FW_{MIN} = Larghezza minima del tamburo

SL_{MIN} = Lunghezza minima del tubo

MOTOTAMBURO

SERIE DM

DM 0113

Dati elettrici per motori sincroni senza olio

P_N [W]	n_p	U_N [V]	I_N [A]	I_0 [A]	I_{MAX} [A]	f_N [Hz]	η	n_N [giri/min]	J_R [kgcm ²]	M_N [Nm]	M_0 [Nm]	M_{MAX} [Nm]	R_M [Ω]	L_{SD} [mH]	L_{SQ} [mH]	k_e [M/krpm]	T_e [ms]	k_{TN} [Nm/A]	U_{SH} [V]
190	8	230	0,80	0,80	2,39	200	0,88	3000	1,8	0,60	0,60	1,81	11,47	5,5	10,2	50,34	3,57	0,76	6,85
190	8	400	0,46	0,46	1,38	200	0,88	3000	1,8	0,60	0,60	1,81	34,40	16,5	30,7	87,20	3,57	1,31	11,87
440	8	230	1,77	1,77	5,30	200	0,87	3000	5,4	1,40	1,40	4,20	2,49	2,5	4,4	55,48	7,13	0,79	3,29
440	8	400	1,02	1,02	3,06	200	0,87	3000	5,4	1,40	1,40	4,20	7,46	7,4	13,3	96,10	7,13	1,37	5,71
700	8	230	2,55	2,55	7,64	200	0,94	3000	7,2	2,23	2,23	6,69	1,88	1,9	3,2	56,52	6,78	0,88	3,60
700	8	400	1,47	1,47	4,41	200	0,94	3000	7,2	2,23	2,23	6,69	5,66	5,8	9,6	97,90	6,78	1,52	6,24

P_N	= Potenza nominale	M_N	= Coppia nominale rotore
n_p	= Numero di poli	M_0	= Coppia di arresto
U_N	= Tensione nominale	M_{MAX}	= Coppia massima
I_N	= Corrente nominale	R_M	= Resistenza fase-fase
I_0	= Corrente di arresto	L_{SD}	= Induttanza asse d
I_{MAX}	= Corrente massima	L_{SQ}	= Induttanza asse q
f_N	= Frequenza nominale	k_e	= EMK (costante voltmetrica di mutua induzione)
η	= Rendimento	T_e	= Costante di tempo elettrica
n_N	= Regime nominale rotore	k_{TN}	= Costante di coppia
J_R	= Momento d'inerzia rotore	U_{SH}	= Tensione di riscaldamento

MOTOTAMBURO SERIE DM DM 0113

Dati meccanici per motore asincrono trifase con riduttore in acciaio

P_N [W]	n_p	gs	i	v [m/s]	n_A [min ⁻¹]	M_A [Nm]	F_N [N]	FW_{MIN} [mm]	SL_{MIN} [mm]
160	4	3	168	0,05	8,3	157,0	2767	277	270
160	4	3	150	0,06	9,3	140,2	2470	277	270
160	4	3	120	0,07	11,6	112,1	1976	277	270
160	4	2	73,8	0,11	18,9	72,6	1279	257	250
160	4	2	63	0,13	22,2	62,0	1092	257	250
160	4	2	45	0,18	31,0	44,3	780	257	250
160	4	2	36	0,23	38,8	35,4	624	257	250
160	4	2	30	0,28	46,6	29,5	520	257	250
160	4	2	27	0,31	51,7	26,6	468	257	250
160	4	2	24	0,35	58,2	23,6	416	257	250
160	4	2	20	0,41	69,9	19,7	347	257	250
160	4	2	16	0,52	87,3	15,7	277	257	250
160	4	2	12	0,69	116,4	11,8	208	257	250
160	4	1	9	0,92	155,2	9,3	164	257	250
225	2	2	73,8	0,22	37,4	52,0	915	257	250
225	2	2	63	0,26	43,8	44,3	781	257	250
225	2	2	45	0,36	61,3	31,7	558	257	250
225	2	2	36	0,46	76,6	25,3	447	257	250
225	2	2	30	0,55	91,9	21,1	372	257	250
225	2	2	27	0,61	102,1	19,0	335	257	250
225	2	2	24	0,68	114,9	16,9	298	257	250
225	2	2	20	0,82	137,9	14,1	248	257	250
225	2	2	16	1,02	172,4	11,3	198	257	250
225	2	2	12	1,37	229,8	8,4	149	257	250
225	2	1	9	1,82	306,4	6,7	118	257	250
300	4	2	63	0,13	21,8	118,8	2094	307	300
300	4	2	45	0,18	30,5	84,9	1496	307	300
300	4	2	36	0,23	38,1	67,9	1197	307	300
300	4	2	30	0,27	45,7	56,6	997	307	300
300	4	2	27	0,30	50,8	50,9	897	307	300
300	4	2	24	0,34	57,1	45,3	798	307	300
300	4	2	20	0,41	68,6	37,7	665	307	300

Serie DL

Serie DM

Serie DP

Indicazioni per l'uso

MOTOTAMBURO

SERIE DM

DM 0113



P_N [W]	n_p	gs	i	v [m/s]	n_A [min ⁻¹]	M_A [Nm]	F_N [N]	FW_{MIN} [mm]	SL_{MIN} [mm]
300	4	2	16	0,51	85,7	30,2	532	307	300
370	2	2	73,8	0,22	37,7	84,6	1491	307	300
370	2	2	63	0,26	44,1	72,2	1272	307	300
370	2	2	49,2	0,34	56,5	56,4	994	307	300
370	2	2	45	0,37	61,8	51,6	909	307	300
370	2	2	42	0,39	66,2	48,1	848	307	300
370	2	2	36	0,46	77,2	41,3	727	307	300
370	2	2	32,8	0,50	84,7	37,6	662	307	300
370	2	2	30	0,55	92,6	34,4	606	307	300
370	2	2	27	0,61	102,9	30,9	545	307	300
370	2	2	24	0,69	115,8	27,5	485	297	290
370	2	2	20	0,83	139,0	22,9	404	307	300
370	2	2	18	0,92	154,4	20,6	364	307	300
370	2	2	16	1,03	173,7	18,3	323	307	300
370	2	1	9	1,83	308,8	10,9	191	307	300
550	2	2	42	0,40	67,0	70,9	1249	317	310
550	2	2	36	0,46	78,1	60,8	1071	317	310
550	2	2	32,8	0,51	85,8	55,4	975	317	310
550	2	2	30	0,56	93,8	50,6	892	317	310
550	2	2	27	0,62	104,2	45,6	803	317	310
550	2	2	24	0,70	117,2	40,5	714	317	310
550	2	2	20	0,84	140,7	33,8	595	317	310
550	2	2	16	1,04	175,8	27,0	476	317	310
550	2	2	12	1,39	234,4	20,3	357	317	310
550	2	1	9	1,86	312,6	16,0	282	317	310

P_N = Potenza nominale

n_p = Numero di poli

gs = Numero di rapporti del riduttore

i = Rapporto di trasmissione del riduttore

v = Velocità

n_A = Numero di giri nominale del tubo

M_A = Coppia nominale mototamburo

F_N = Forza di trazione nominale mototamburo

FW_{MIN} = Larghezza minima del tamburo

SL_{MIN} = Lunghezza minima del tubo

Dati elettrici per motore asincrono trifase

P_N [W]	n_p	n_N [min ⁻¹]	f_N [Hz]	U_N [V]	I_N [A]	I_0 [A]	$\cos\varphi$	η [%]	J_R [kgm ²]	I_s/I_N	M_s/M_N	M_B/M_N	M_P/M_N	M_N [Nm]	R_M [Ω]	$U_{SH\Delta}$ [V]	U_{SHY} [V]
160	4	1397	50	400	0,54	0,47	0,70	60,5	3,8	3,05	1,92	2,13	1,92	1,09	63,7		36,4
160	4	1397	50	230	0,94	0,82	0,70	60,5	3,8	3,05	1,92	2,13	1,92	1,09	64,0	21,0	
225	2	2758	50	400	0,56	0,33	0,86	67,8	2,5	4,32	2,57	2,62	2,57	0,78	39,3		28,1
225	2	2758	50	230	0,96	0,56	0,86	67,8	2,5	4,32	2,57	2,62	2,57	0,78	39,3	16,2	
300	4	1371	50	400	0,81	0,56	0,76	69,7	6,8	3,28	1,80	1,95	1,80	2,09	33,5		31,0
300	4	1371	50	230	1,40	0,96	0,76	69,7	6,8	3,28	1,80	1,95	1,80	2,09	33,5	17,9	
370	2	2779	50	400	0,82	0,4	0,87	74,2	4,40	5,47	2,91	2,91	2,88	1,27	19,85		21,29
370	2	2779	50	230	1,42	0,7	0,87	74,2	4,40	5,47	2,91	2,91	2,88	1,27	19,85	12,3	
550	2	2813	50	400	1,23	0,7	0,85	76,5	5,44	5,77	3,27	3,27	3,15	1,87	11,60		18,13
550	2	2813	50	230	2,13	1,2	0,85	76,5	5,44	5,77	3,27	3,27	3,15	1,87	11,60	10,5	

P_N = Potenza nominale
 n_p = Numero di poli
 n_N = Velocità nominale rotore
 f_N = Frequenza nominale

 U_N = Tensione nominale
 I_N = Corrente nominale
 $\cos\varphi$ = Fattore di potenza
 η = Rendimento
 J_R = Momento d'inerzia rotore

I_s/I_N = Rapporto corrente di spunto – corrente nominale
 M_s/M_N = Rapporto corrente d'avviamento – coppia nominale
 M_B/M_N = Rapporto coppia di rovesciamento – coppia nominale
 M_P/M_N = Rapporto coppia minima all'avviamento – coppia nominale
 M_N = Coppia nominale rotore
 R_M = Resistenza di fase
 $U_{SH\Delta}$ = Tensione di riscaldamento in collegamento a triangolo
 U_{SHY} = Tensione di riscaldamento in collegamento a stella

MOTOTAMBURO

SERIE DM

DM 0113

Dati meccanici per motore asincrono monofase con riduttore in acciaio

P_N [W]	n_p	gs	i	v [m/s]	n_A [1/min]	M_A [Nm]	F_N [N]	FW_{MIN} [mm]	SL_{MIN} [mm]
250	4	2	45	0,18	30,2	71,5	1265	307	300
250	4	2	36	0,22	37,8	57,2	1012	307	300
250	4	2	30	0,27	45,3	47,7	843	307	300
250	4	2	27	0,3	50,4	42,9	759	307	300
250	4	2	24	0,34	56,7	38,1	675	307	300
250	4	2	20	0,4	68	31,8	562	307	300
250	4	2	16	0,5	85	25,4	450	307	300
250	4	2	12	0,67	113,3	19,1	337	307	300

P_N	= Potenza nominale	M_A	= Coppia nominale mototamburo
n_p	= Numero di poli	F_N	= Forza di trazione nominale mototamburo
gs	= Numero di rapporti del riduttore	M_{MAX}/M_A	= Rapporto max. fra coppia di accelerazione e coppia nominale
i	= Rapporto di trasmissione del riduttore	FW_{MIN}	= Larghezza minima del tamburo
v	= Velocità	SL_{MIN}	= Lunghezza minima del tubo
n_A	= Numero di giri nominale del tubo		

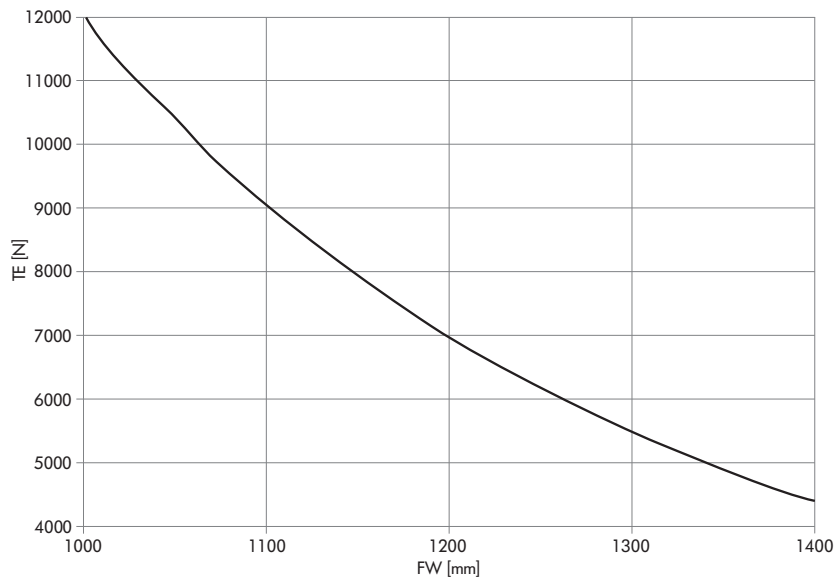
Dati elettrici per motore asincrono monofase

P_N [W]	n_p	n_N [min ⁻¹]	f_N [Hz]	U_N [V]	I_N [A]	$\cos\varphi$	η [%]	J_R [kgcm ²]	I_s/I_N	M_s/M_N	M_B/M_N	M_P/M_N	M_N [Nm]	R_M [Ω]	U_{SH-} [V DC]	C_R [μF]
250	4	1360	50	230	2,4	0,97	0,5	7,2	1,25	1,1	1,1	1,1	1,76	12,7	44,3	12

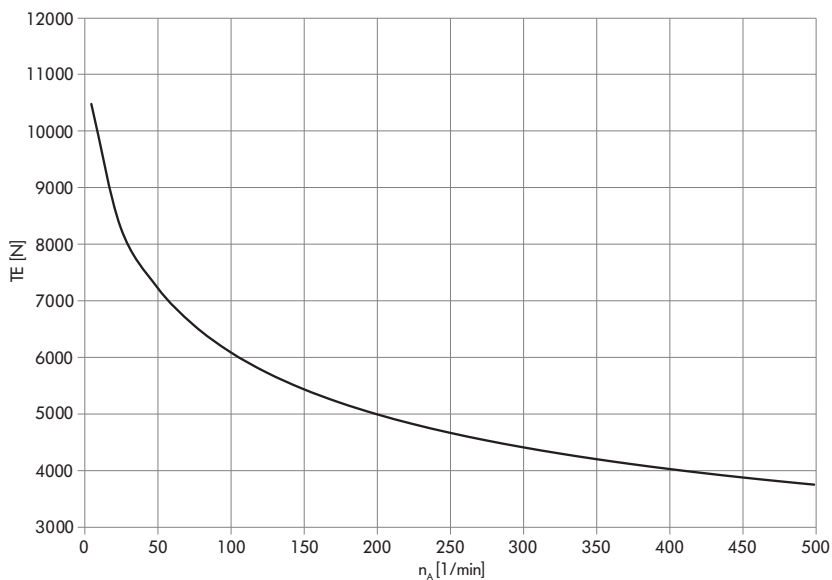
P_N	= Potenza nominale	I_s/I_N	= Rapporto corrente di spunto – corrente nominale
n_p	= Numero di poli	M_s/M_N	= Rapporto corrente d'avviamento – coppia nominale
n_N	= Velocità nominale rotore	M_B/M_N	= Rapporto coppia di rovesciamento – coppia nominale
f_N	= Frequenza nominale	M_P/M_N	= Rapporto coppia minima all'avviamento – coppia nominale
U_N	= Tensione nominale	M_N	= Coppia nominale rotore
I_N	= Corrente nominale	R_M	= Resistenza di fase
$\cos\varphi$	= Fattore di potenza	U_{SH-}	= Tensione di riscaldamento in modelli monofase
η	= Rendimento	C_R	= Dimensione condensatore
J_R	= Momento d'inerzia rotore		

Diagrammi della tensione del nastro

Tensione del nastro in funzione della larghezza del tamburo



Tensione del nastro in base alla velocità nominale del mantello



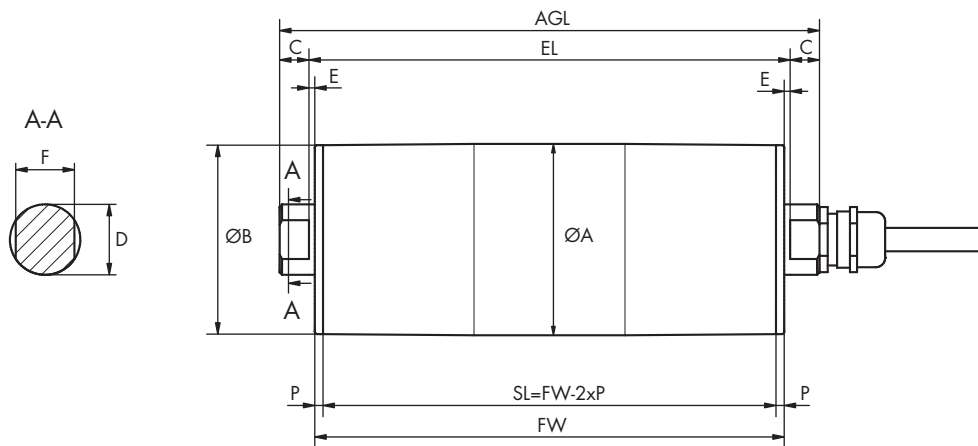
Nota: il valore appropriato per la tensione massima ammissibile del nastro viene calcolato in base al numero di giri del mototamburo. Nella scelta del motore verificare, inoltre, se il valore TE massimo ammissibile è adeguato alla larghezza del tamburo (FW) desiderata. I diagrammi della tensione del nastro sono validi solo per alberi standard.

- TE = Tensione del nastro
- n_A = Numero di giri nominale del tubo
- FW = Larghezza del tamburo

MOTOTAMBURO SERIE DM DM 0113

Dimensioni

Mototamburo



Tipo	A [mm]	B [mm]	C [mm]	D [mm]	RI [mm]	F [mm]	P [mm]	SL [mm]	EL [mm]	AGL [mm]	
DM 0113 bombato	Standard	113,5	112	25	30	6,5	25	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63
	Opzionale	113,5	112	25	25	6,5	20	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63
DM 0113 cilindrico	Standard	112	112	25	30	6,5	25	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63
	Opzionale	112	112	25	25	6,5	20	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63
DM 0113 cilindrico + linguetta d'aggiustamento	Standard	113	113	25	30	6,5	25	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63
	Opzionale	113	113	25	25	6,5	20	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63

**MOTOTAMBURO
SERIE DM
DM 0113**



Serie DL

Serie DM

Serie DP

Indicazioni per l'uso