

MOTOTAMBOR SERIE DM DM 0113



Orientado a la práctica, escalable y estudiado hasta el último detalle: el nuevo mototambor DM 0113 pone las cosas fáciles a la hora de configurar un sistema de transporte totalmente individualizado y se ha concebido para las exigencias cada vez mayores de la industria y los fabricantes de bandas en cuanto a la tensión máxima admisible de la banda.

El DM 0113, con un espectro de velocidad ampliado, cubre todas las áreas de aplicación imaginables. El conector Plug-and-Play inteligente facilita enormemente la instalación. Cada motor está acreditado, comprobado y diseñado de forma modular de tal modo que queda garantizada su fabricación y suministro en todo el mundo a la mayor brevedad.

La construcción modular del DM 0113 permite una combinación libre a partir de los distintos grupos de módulos como eje, tapa final, tubo o reductor de engranajes de acero, devanados del motor asíncrono o síncrono, para cumplir a la perfección las exigencias de una aplicación. Además están disponibles diferentes opciones como encoder, freno, antirretorno, revestimientos de goma, etc. y diversas piezas accesorias.

Con el diseño conceptual del DM 0113 en base a una plataforma es posible cubrir todas las aplicaciones de la logística interna en el sector alimentario así como en la industria, la distribución y los aeropuertos.



Características técnicas

	Motor asíncrono con rotor en cortocircuito	Motor síncrono AC de imanes permanentes
Clase de aislamiento del bobinado del motor	Clase F, IEC 34 (VDE 0530)	Clase F, IEC 34 (VDE 0530)
Tensión	230/400 V $\pm 5\%$ (IEC 34/38) La mayoría de tensiones y frecuencias internacionales están disponibles a petición del cliente	230 o 400 V
Frecuencia	50 Hz	200 Hz
Sellado del eje, interno	NBR	NBR
Grado de protección motor*	IP69K	IP69K
Protección térmica	Interruptor bimetalico	Interruptor bimetalico
Modo de funcionamiento	S1	S1
Temperatura ambiente, motor trifásico	+2 hasta +40 °C Bajo demanda son posibles rangos de temperatura bajos	+2 hasta +40 °C Bajo demanda son posibles rangos de temperatura bajos
Temperatura ambiente, motor trifásico para aplicaciones con bandas accionadas por tracción positiva o sin banda	+2 hasta +25 °C	+2 hasta +40 °C

* El grado de protección del prensaestopas puede no coincidir.

Variantes de ejecución y accesorios

Revestimientos de goma	Revestimiento de goma para bandas accionadas por fricción Revestimiento de goma para bandas sintéticas modulares Revestimiento de goma para bandas termoplásticas accionadas por tracción positiva
Piñones de cadena	Piñones de cadena
Opciones	Antirretorno Freno de parada electromagnético y rectificador* Encoder* Equilibrado Conexión por conector*
Aceites	Aceites de calidad alimentaria (UE, FDA, NSF, H1)
Certificado	Certificados de seguridad cULus
Accesorios	Rodillos de reenvío; rodillos transportadores; soportes de montaje; cables; convertidores de frecuencia

No es posible la combinación de encoder y freno de parada. Asimismo no tiene mucha lógica desde el punto de vista técnico el uso de un antirretorno en combinación con un motor síncrono.

* En función de la opción, el motor se alarga en 50 – 70 mm.

MOTOTAMBOR

SERIE DM

DM 0113

Variantes de material

Para el mototambor y la conexión eléctrica están disponibles los siguientes componentes. La combinación de componentes depende del material empleado.

Componente	Variante	Aluminio	Acero natural	Acero inoxidable	Latón/níquel	Tecnopolímero
Tubo	Abombado		●	●		
	Cilíndrico		●	●		
	Cilíndrico + chaveta de ajuste para piñones de cadena		●	●		
Tapa de cierre	Estándar	●		●		
Eje	Estándar			●		
	Rosca pasante			●		
Reductor	Reductor de engranajes planetarios		●			
Conexión eléctrica	Prensaestopas recto			●	●	●
	Prensaestopas recto en estándar higiénico			●		
	Prensaestopas acodado			●		●
	Caja de bornes	●		●		●
	Conector recto			●		
	Conector a 90°			●		
	Prensaestopas higiénico a 90°			●		
Devanado de motor	Motor asíncrono					
	Motor síncrono					
Junta externa	PTFE					

Variantes de motor

Datos mecánicos para motores síncronos con reductor de engranajes de acero

P_N [W]	n_p	g_s	i	v [m/s]	n_A [min ⁻¹]	M_A [Nm]	F_N [N]	$M_{MÁX.}/M_A$	$FW_{MÍN.}$ [mm]	$SL_{MÍN.}$ [mm]
300	8	3	120	0,15	25,0	98,8	1.740	1,6	228	221
300	8	3	100	0,18	30,0	82,3	1.450	2	228	221
300	8	3	80	0,22	37,5	65,8	1.160	2,5	228	221
300	8	2	63	0,28	47,6	54,6	962	3	208	201
300	8	2	45	0,40	66,7	39,0	687	3	208	201

MOTOTAMBOR SERIE DM DM 0113

P_N [W]	n_p	gs	i	v [m/s]	n_A [min ⁻¹]	M_A [Nm]	F_N [N]	$M_{MÁX.}/M_A$	$FW_{MÍN.}$ [mm]	$SL_{MÍN.}$ [mm]
300	8	2	36	0,49	83,3	31,2	550	3	208	201
300	8	2	30	0,59	100,0	26,0	458	3	208	201
300	8	2	24	0,74	125,0	20,8	366	3	208	201
300	8	2	20	0,89	150,0	17,3	305	3	208	201
300	8	2	16	1,11	187,5	13,9	244	3	208	201
300	8	2	12	1,48	250,0	10,4	183	3	208	201
300	8	1	9	1,98	333,3	8,2	145	3	208	201
300	8	1	6	2,97	500,0	5,5	96	3	208	201
700	8	2	63	0,28	47,6	126,8	2.234	1,3	258	251
700	8	2	45	0,40	66,7	90,6	1.596	1,8	258	251
700	8	2	36	0,49	83,3	72,5	1.277	1,4	258	251
700	8	2	30	0,59	100,0	60,4	1.064	1,7	258	251
700	8	2	24	0,74	125,0	48,3	851	2	258	251
700	8	2	20	0,89	150,0	40,3	709	2,5	258	251
700	8	2	16	1,11	187,5	32,2	567	3	258	251
700	8	2	12	1,48	250,0	24,2	426	3	258	251
700	8	1	9	1,98	333,3	19,1	336	3	258	251
700	8	1	6	2,97	500,0	12,7	224	3	258	251
1100	8	2	36	0,49	83,3	113,7	2.004	1,4	288	281
1100	8	2	30	0,59	100,0	94,8	1.670	1,6	288	281
1100	8	2	24	0,74	125,0	75,8	1.336	2	288	281
1100	8	2	20	0,89	150,0	63,2	1.113	2,5	288	281
1100	8	2	16	1,11	187,5	50,5	891	3	288	281
1100	8	2	12	1,48	250,0	37,9	668	3	288	281
1100	8	1	9	1,98	333,3	29,9	527	3	288	281
1100	8	1	6	2,97	500,0	20,0	352	3	288	281

P_N = Potencia nominal
 n_p = Número de polos
gs = Etapas de reductor

i = Relación de transmisión
v = Velocidad
 n_A = Revoluciones nominales del tubo

M_A = Par nominal del mototambor
 F_N = Tensión nominal de la banda del mototambor
 $M_{MÁX.}/M_A$ = Relación de momento de aceleración máx. respecto a momento nominal

$FW_{MÍN.}$ = Ancho de tambor mínimo
 $SL_{MÍN.}$ = Longitud de tubo mínima

MOTOTAMBOR

SERIE DM

DM 0113

Datos eléctricos para motores síncronos

P_N [W]	n_p	U_N [V]	I_N [A]	I_0 [A]	$I_{MÁX.}$ [A]	f_N [Hz]	η	n_N [r.p.m.]	J_R [kgcm ²]	M_N [Nm]	M_0 [Nm]	$M_{MÁX.}$ [Nm]	R_M [Ω]	L_{SD} [mH]	L_{SQ} [mH]	k_e [V/krpm]	T_e [ms]	k_{TN} [Nm/A]	U_{SH} [V]
300	8	230	1,25	1,25	3,76	200	0,85	3000	1,8	0,96	0,96	2,88	11,47	5,5	10,2	50,34	3,57	0,76	10,78
300	8	400	0,72	0,72	2,17	200	0,85	3000	1,8	0,96	0,96	2,88	34,40	16,5	30,7	87,20	3,57	1,32	18,68
700	8	230	2,67	2,67	8,00	200	0,89	3000	5,4	2,23	2,23	6,69	2,63	2,5	4,4	55,48	6,73	0,84	5,27
700	8	400	1,54	1,54	4,62	200	0,89	3000	5,4	2,23	2,23	6,69	7,90	7,4	13,3	96,10	6,73	1,45	9,12
1100	8	230	3,97	3,97	11,90	200	0,92	3000	7,2	3,50	3,50	10,49	1,88	1,9	3,2	56,52	6,78	0,88	5,61
1100	8	400	2,29	2,29	6,87	200	0,92	3000	7,2	3,50	3,50	10,49	5,66	5,8	9,6	97,90	6,78	1,53	9,72

P_N	= Potencia nominal	M_N	= Par motor nominal del rotor
n_p	= Número de polos	M_0	= Par de reposo
U_N	= Tensión nominal	$M_{MÁX.}$	= Par motor máximo
I_N	= Corriente nominal	R_M	= Resistencia fase-fase
I_0	= Corriente de reposo	L_{SD}	= Inductancia del eje d
$I_{MÁX.}$	= Corriente máxima	L_{SQ}	= Inductancia del eje q
f_N	= Frecuencia nominal	k_e	= FEM (constante de tensión de inducción mutua)
η	= Rendimiento	T_e	= Constante de tiempo eléctrica
n_N	= Velocidad nominal del rotor	k_{TN}	= Constante de par motor
J_R	= Momento de inercia rotor	U_{SH}	= Tensión de calentamiento

Datos mecánicos para motores síncronos con reductor de engranajes de acero sin aceite

P_N [W]	n_p	g_s	i	v [m/s]	n_A [min ⁻¹]	M_A [Nm]	F_N [N]	$M_{MÁX.}/M_A$	$FW_{MIN.}$ [mm]	$SL_{MIN.}$ [mm]
190	8	3	120	0,15	25,0	62,2	1.096	1,6	228	221
190	8	3	100	0,18	30,0	51,9	914	2	228	221
190	8	3	80	0,22	37,5	41,5	731	2,5	228	221
190	8	2	63	0,28	47,6	34,4	606	3	208	201
190	8	2	45	0,40	66,7	24,6	433	3	208	201
190	8	2	36	0,49	83,3	19,6	346	3	208	201
190	8	2	30	0,59	100,0	16,4	289	3	208	201
190	8	2	24	0,74	125,0	13,1	231	3	208	201
190	8	2	20	0,89	150,0	10,9	192	3	208	201
190	8	2	16	1,11	187,5	8,7	154	3	208	201
190	8	2	12	1,48	250,0	6,5	115	3	208	201
190	8	1	9	1,98	333,3	5,2	91	3	208	201
190	8	1	6	2,97	500,0	3,4	61	3	208	201

MOTOTAMBOR SERIE DM DM 0113

P_N [W]	n_p	gs	i	v [m/s]	n_A [min ⁻¹]	M_A [Nm]	F_N [N]	$M_{MÁX.}/M_A$	$FW_{MÍN.}$ [mm]	$SL_{MÍN.}$ [mm]
440	8	2	63	0,28	47,6	79,6	1.403	1,3	258	251
440	8	2	45	0,40	66,7	56,9	1.002	1,8	258	251
440	8	2	36	0,49	83,3	45,5	802	2,2	258	251
440	8	2	30	0,59	100,0	37,9	668	2,6	258	251
440	8	2	24	0,74	125,0	30,3	534	3	258	251
440	8	2	20	0,89	150,0	25,3	445	3	258	251
440	8	2	16	1,11	187,5	20,2	356	3	258	251
440	8	2	12	1,48	250,0	15,2	267	3	258	251
440	8	1	9	1,98	333,3	12,0	211	3	258	251
440	8	1	6	2,97	500,0	8,0	141	3	258	251
700	8	2	36	0,49	83,3	72,5	1.277	2,2	288	281
700	8	2	30	0,59	100,0	60,4	1.064	2,6	288	281
700	8	2	24	0,74	125,0	48,3	851	3	288	281
700	8	2	20	0,89	150,0	40,3	709	3	288	281
700	8	2	16	1,11	187,5	32,2	567	3	288	281
700	8	2	12	1,48	250,0	24,2	426	3	288	281
700	8	1	9	1,98	333,3	19,1	336	3	288	281
700	8	1	6	2,97	500,0	12,7	224	3	288	281

P_N = Potencia nominal
 n_p = Número de polos
gs = Etapas de reductor

i = Relación de transmisión
v = Velocidad
 n_A = Revoluciones nominales del tubo

M_A = Par nominal del mototambor
 F_N = Tensión nominal de la banda del mototambor
 $M_{MÁX.}/M_A$ = Relación de momento de aceleración máx.
respecto a momento nominal
 $FW_{MÍN.}$ = Ancho de tambor mínimo
 $SL_{MÍN.}$ = Longitud de tubo mínima

MOTOTAMBOR

SERIE DM

DM 0113

Datos eléctricos para motores síncronos sin aceite

P_N [W]	n_p	U_N [V]	I_N [A]	I_0 [A]	$I_{MÁX.}$ [A]	f_N [Hz]	η	n_N [r.p.m]	J_R [kgcm ²]	M_N [Nm]	M_0 [Nm]	$M_{MÁX.}$ [Nm]	R_M [Ω]	L_{SD} [mH]	L_{SQ} [mH]	k_e [M/rpm]	T_e [ms]	k_{TN} [Nm/A]	U_{SH} [V]
190	8	230	0,80	0,80	2,39	200	0,88	3000	1,8	0,60	0,60	1,81	11,47	5,5	10,2	50,34	3,57	0,76	6,85
190	8	400	0,46	0,46	1,38	200	0,88	3000	1,8	0,60	0,60	1,81	34,40	16,5	30,7	87,20	3,57	1,31	11,87
440	8	230	1,77	1,77	5,30	200	0,87	3000	5,4	1,40	1,40	4,20	2,49	2,5	4,4	55,48	7,13	0,79	3,29
440	8	400	1,02	1,02	3,06	200	0,87	3000	5,4	1,40	1,40	4,20	7,46	7,4	13,3	96,10	7,13	1,37	5,71
700	8	230	2,55	2,55	7,64	200	0,94	3000	7,2	2,23	2,23	6,69	1,88	1,9	3,2	56,52	6,78	0,88	3,60
700	8	400	1,47	1,47	4,41	200	0,94	3000	7,2	2,23	2,23	6,69	5,66	5,8	9,6	97,90	6,78	1,52	6,24

P_N	= Potencia nominal	M_N	= Par motor nominal del rotor
n_p	= Número de polos	M_0	= Par de reposo
U_N	= Tensión nominal	$M_{MÁX.}$	= Par motor máximo
I_N	= Corriente nominal	R_M	= Resistencia fase-fase
I_0	= Corriente de reposo	L_{SD}	= Inductancia del eje d
$I_{MÁX.}$	= Corriente máxima	L_{SQ}	= Inductancia del eje q
f_N	= Frecuencia nominal	k_e	= FEM (constante de tensión de inducción mutua)
η	= Rendimiento	T_e	= Constante de tiempo eléctrica
n_N	= Velocidad nominal del rotor	k_{TN}	= Constante de par motor
J_R	= Momento de inercia rotor	U_{SH}	= Tensión de calentamiento

MOTOTAMBOR SERIE DM DM 0113

Datos mecánicos del motor asíncrono trifásico con reductor de engranajes de acero

P_N [W]	n_p	gs	i	v [m/s]	n_A [min ⁻¹]	M_A [Nm]	F_N [N]	$FW_{MIN.}$ [mm]	$SL_{MIN.}$ [mm]
160	4	3	168	0,05	8,3	157,0	2767	277	270
160	4	3	150	0,06	9,3	140,2	2470	277	270
160	4	3	120	0,07	11,6	112,1	1976	277	270
160	4	2	73,8	0,11	18,9	72,6	1279	257	250
160	4	2	63	0,13	22,2	62,0	1092	257	250
160	4	2	45	0,18	31,0	44,3	780	257	250
160	4	2	36	0,23	38,8	35,4	624	257	250
160	4	2	30	0,28	46,6	29,5	520	257	250
160	4	2	27	0,31	51,7	26,6	468	257	250
160	4	2	24	0,35	58,2	23,6	416	257	250
160	4	2	20	0,41	69,9	19,7	347	257	250
160	4	2	16	0,52	87,3	15,7	277	257	250
160	4	2	12	0,69	116,4	11,8	208	257	250
160	4	1	9	0,92	155,2	9,3	164	257	250
225	2	2	73,8	0,22	37,4	52,0	915	257	250
225	2	2	63	0,26	43,8	44,3	781	257	250
225	2	2	45	0,36	61,3	31,7	558	257	250
225	2	2	36	0,46	76,6	25,3	447	257	250
225	2	2	30	0,55	91,9	21,1	372	257	250
225	2	2	27	0,61	102,1	19,0	335	257	250
225	2	2	24	0,68	114,9	16,9	298	257	250
225	2	2	20	0,82	137,9	14,1	248	257	250
225	2	2	16	1,02	172,4	11,3	198	257	250
225	2	2	12	1,37	229,8	8,4	149	257	250
225	2	1	9	1,82	306,4	6,7	118	257	250
300	4	2	63	0,13	21,8	118,8	2094	307	300
300	4	2	45	0,18	30,5	84,9	1496	307	300
300	4	2	36	0,23	38,1	67,9	1197	307	300
300	4	2	30	0,27	45,7	56,6	997	307	300
300	4	2	27	0,30	50,8	50,9	897	307	300
300	4	2	24	0,34	57,1	45,3	798	307	300
300	4	2	20	0,41	68,6	37,7	665	307	300
300	4	2	16	0,51	85,7	30,2	532	307	300

Serie DL

Serie DM

Serie DP

Indicaciones de aplicación

MOTOTAMBOR

SERIE DM

DM 0113



P_N [W]	n_p	gs	i	v [m/s]	n_A [min ⁻¹]	M_A [Nm]	F_N [N]	$FW_{MIN.}$ [mm]	$SL_{MIN.}$ [mm]
370	2	2	73,8	0,22	37,7	84,6	1491	307	300
370	2	2	63	0,26	44,1	72,2	1272	307	300
370	2	2	49,2	0,34	56,5	56,4	994	307	300
370	2	2	45	0,37	61,8	51,6	909	307	300
370	2	2	42	0,39	66,2	48,1	848	307	300
370	2	2	36	0,46	77,2	41,3	727	307	300
370	2	2	32,8	0,50	84,7	37,6	662	307	300
370	2	2	30	0,55	92,6	34,4	606	307	300
370	2	2	27	0,61	102,9	30,9	545	307	300
370	2	2	24	0,69	115,8	27,5	485	297	290
370	2	2	20	0,83	139,0	22,9	404	307	300
370	2	2	18	0,92	154,4	20,6	364	307	300
370	2	2	16	1,03	173,7	18,3	323	307	300
370	2	1	9	1,83	308,8	10,9	191	307	300
550	2	2	42	0,40	67,0	70,9	1249	317	310
550	2	2	36	0,46	78,1	60,8	1071	317	310
550	2	2	32,8	0,51	85,8	55,4	975	317	310
550	2	2	30	0,56	93,8	50,6	892	317	310
550	2	2	27	0,62	104,2	45,6	803	317	310
550	2	2	24	0,70	117,2	40,5	714	317	310
550	2	2	20	0,84	140,7	33,8	595	317	310
550	2	2	16	1,04	175,8	27,0	476	317	310
550	2	2	12	1,39	234,4	20,3	357	317	310
550	2	1	9	1,86	312,6	16,0	282	317	310

P_N	= Potencia nominal	n_A	= Revoluciones nominales del tubo
n_p	= Número de polos	M_A	= Par nominal del mototambor
gs	= Etapas de reductor	F_N	= Tensión nominal de la banda del mototambor
i	= Relación de transmisión	$FW_{MIN.}$	= Ancho de tambor mínimo
v	= Velocidad	$SL_{MIN.}$	= Longitud de tubo mínima

Datos eléctricos para motor asíncrono trifásico

P_N [W]	n_p	n_N [min ⁻¹]	f_N [Hz]	U_N [V]	I_N [A]	I_0 [A]	$\cos\varphi$	η [%]	J_R [kgcm ²]	I_s/I_N	M_s/M_N	M_B/M_N	M_P/M_N	M_N [Nm]	R_M [Ω]	$U_{SH\Delta}$ [V]	U_{SHY} [V]
160	4	1397	50	400	0,54	0,47	0,70	60,5	3,8	3,05	1,92	2,13	1,92	1,09	63,7		36,4
160	4	1397	50	230	0,94	0,82	0,70	60,5	3,8	3,05	1,92	2,13	1,92	1,09	64,0	21,0	
225	2	2758	50	400	0,56	0,33	0,86	67,8	2,5	4,32	2,57	2,62	2,57	0,78	39,3		28,1
225	2	2758	50	230	0,96	0,56	0,86	67,8	2,5	4,32	2,57	2,62	2,57	0,78	39,3	16,2	
300	4	1371	50	400	0,81	0,56	0,76	69,7	6,8	3,28	1,80	1,95	1,80	2,09	33,5		31,0
300	4	1371	50	230	1,40	0,96	0,76	69,7	6,8	3,28	1,80	1,95	1,80	2,09	33,5	17,9	
370	2	2779	50	400	0,82	0,4	0,87	74,2	4,40	5,47	2,91	2,91	2,88	1,27	19,85		21,29
370	2	2779	50	230	1,42	0,7	0,87	74,2	4,40	5,47	2,91	2,91	2,88	1,27	19,85	12,3	
550	2	2813	50	400	1,23	0,7	0,85	76,5	5,44	5,77	3,27	3,27	3,15	1,87	11,60		18,13
550	2	2813	50	230	2,13	1,2	0,85	76,5	5,44	5,77	3,27	3,27	3,15	1,87	11,60	10,5	

P_N = Potencia nominal
 n_p = Número de polos
 n_N = Velocidad nominal del rotor
 f_N = Frecuencia nominal
 U_N = Tensión nominal
 I_N = Corriente nominal
 $\cos\varphi$ = Factor de potencia
 η = Rendimiento
 J_R = Momento de inercia rotor

I_s/I_N = Relación corriente de arranque/corriente nominal
 M_s/M_N = Relación par de arranque/par nominal
 M_B/M_N = Relación par de pérdida de estabilidad/par nominal
 M_P/M_N = Relación par de alcance de estabilidad/par nominal
 M_N = Par motor nominal del rotor
 R_M = Resistencia de fase
 $U_{SH\Delta}$ = Tensión de calentamiento en conexión en triángulo
 U_{SHY} = Tensión de calentamiento en conexión en estrella

MOTOTAMBOR

SERIE DM

DM 0113

Datos mecánicos del motor asíncrono monofásico con reductor de engranajes de acero

P_N [W]	n_p	gs	i	v [m/s]	n_A [1/min]	M_A [Nm]	F_N [N]	$FW_{MIN.}$ [mm]	$SL_{MIN.}$ [mm]
250	4	2	45	0,18	30,2	71,5	1265	307	300
250	4	2	36	0,22	37,8	57,2	1012	307	300
250	4	2	30	0,27	45,3	47,7	843	307	300
250	4	2	27	0,3	50,4	42,9	759	307	300
250	4	2	24	0,34	56,7	38,1	675	307	300
250	4	2	20	0,4	68	31,8	562	307	300
250	4	2	16	0,5	85	25,4	450	307	300
250	4	2	12	0,67	113,3	19,1	337	307	300

P_N	= Potencia nominal	M_A	= Par nominal del mototambor
n_p	= Número de polos	F_N	= Tensión nominal de la banda del mototambor
gs	= Etapas de reductor	$M_{MAX.}/M_A$	= Relación de momento de aceleración máx. respecto a momento nominal
i	= Relación de transmisión	$FW_{MIN.}$	= Ancho de tambor mínimo
v	= Velocidad	$SL_{MIN.}$	= Longitud de tubo mínima
n_A	= Revoluciones nominales del tubo		

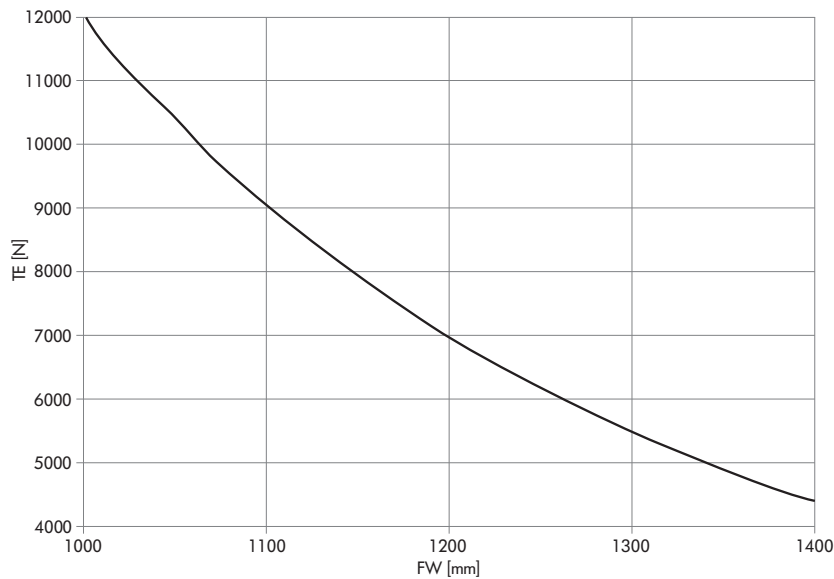
Datos eléctricos para motor asíncrono monofásico

P_N [W]	n_p	n_N [min ⁻¹]	f_N [Hz]	U_N [V]	I_N [A]	$\cos\varphi$	η [%]	J_R [kgcm ²]	I_s/I_N	M_s/M_N	M_b/M_N	M_p/M_N	M_N [Nm]	R_M [Ω]	U_{SH-} [V DC]	C_R [μF]
250	4	1360	50	230	2,4	0,97	0,5	7,2	1,25	1,1	1,1	1,1	1,76	12,7	44,3	12

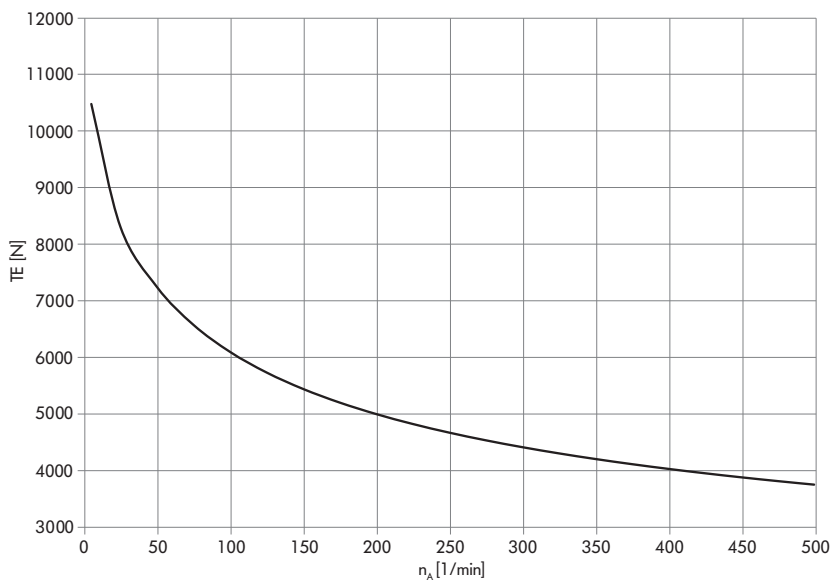
P_N	= Potencia nominal	I_s/I_N	= Relación corriente de arranque/corriente nominal
n_p	= Número de polos	M_s/M_N	= Relación par de arranque/par nominal
n_N	= Velocidad nominal del rotor	M_b/M_N	= Relación par de pérdida de estabilidad/par nominal
f_N	= Frecuencia nominal	M_p/M_N	= Relación par de alcance de estabilidad/par nominal
U_N	= Tensión nominal	M_N	= Par motor nominal del rotor
I_N	= Corriente nominal	R_M	= Resistencia de fase
$\cos\varphi$	= Factor de potencia	U_{SH-}	= Tensión de calentamiento en modelos monofásicos
η	= Rendimiento	C_R	= Tamaño del condensador
J_R	= Momento de inercia rotor		

Diagramas de tensión de la banda transportadora

Tensión de banda en función del ancho de tambor



Tensión de banda en función de la velocidad nominal del tubo



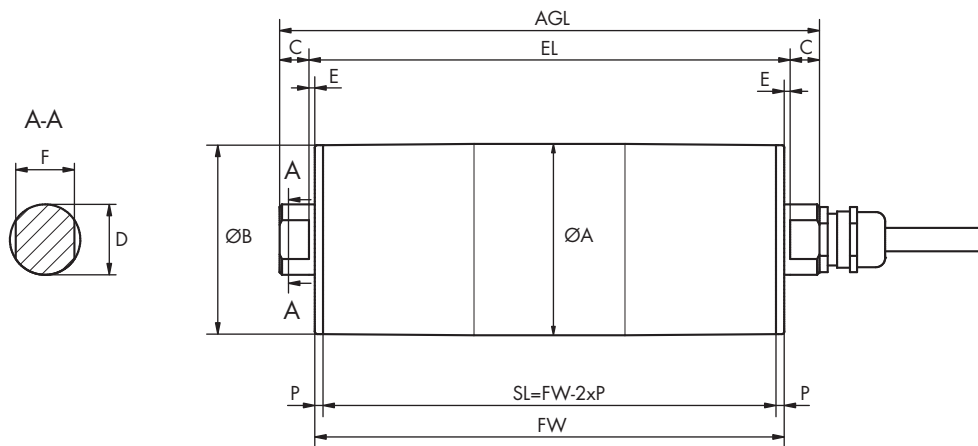
Nota: Podrá determinar el valor correcto de la tensión de banda máxima admisible a partir de la velocidad del mototambor. A la hora de seleccionar el motor, compruebe además si el valor de TE máximo admisible cuadra con el ancho de tambor (FW). Los diagramas de tensión de banda son de aplicación únicamente para ejes estándar.

- TE = Tensión de banda
- n_A = Revoluciones nominales del tubo
- FW = Ancho de tambor

MOTOTAMBOR SERIE DM DM 0113

Dimensiones

Mototambor



Tipo		A [mm]	B [mm]	C [mm]	D [mm]	R [mm]	F [mm]	P [mm]	SL [mm]	EL [mm]	AGL [mm]
DM 0113 abombado	Estándar	113,5	112	25	30	6,5	25	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63
	Opcional	113,5	112	25	25	6,5	20	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63
DM 0113 cilíndrico	Estándar	112	112	25	30	6,5	25	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63
	Opcional	112	112	25	25	6,5	20	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63
DM 0113 cilíndrico + chaveta de ajuste	Estándar	113	113	25	30	6,5	25	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63
	Opcional	113	113	25	25	6,5	20	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63

**MOTOTAMBOR
SERIE DM
DM 0113**

Serie DL

Serie DM

Serie DP

Indicaciones de aplicación